

<<机器人控制器与程序设计>>

图书基本信息

<<机器人控制器与程序设计>>

内容概要

本书是机器人创意与制作系列之一。

本书从机器人控制器的基本概念入手，主要介绍机器人控制机器软件开发工具，Microchip公司的PICmicro系列微控制器，以及微控制器与机器人各种功能机器人各种功能器件的连接方法、实时操作系统（RTOS）和人工智能、怎样建立一个机器人系统等。

本书内容充实，覆盖面广，大量程序实例可供读者参考。

另外，本书的附录还提供了机器人公司网址，机械零部件、硬件、材料供应商的地址，经典机器人专著等。

本书可作为大学生课外机器人创意设计与制作的辅导用书，也可以作为理工科学生补充机械电子学、机器人工程、人工智能、计算机控制、生产过程自动化等领域知识的参考书，还可作为广大机电技术爱好者的指导书籍。

<<机器人控制器与程序设计>>

书籍目录

第1章 机器人的微控制器 1.1 机器人的控制 1.2 支持元件 1.3 存储器和编程设备 1.4 中断 1.5 内置外围设备 1.6 机器人与控制器的连接第2章 软件开发 2.1 源文件、目标文件、库、连接器和十六进制文件 2.2 汇编程序 2.3 解释程序 2.4 编译器 2.5 模拟器和仿真器 2.6 集成开发环境第3章 微芯公司PICmicro系列微控制器 3.1 PICmicro系列微控制器及其特性 3.2 应用软件开发工具 3.3 基本电中要求 3.4 PIC16F627 微控制器 3.5 El Cheapo PICmicro系列微控制器编程器电路第4章 微控制器的连接 4.1 硬件接口顺序 4.2 机器人的C程序设计模板 4.3 PICmicro第列微控制器的原理试验 4.4 计算机间的通信 4.5 RS-232 4.6 RS—232终端信真器Hyper Terminal 4.7 PC与PICmicro微控制器间RS—232接口实例 4.8 双向同步通信接口 4.9 输出设备 4.10 LED显示 4.11 让LED闪烁 4.12 PWM控制 4.13 调节LED的亮度——ledpwm.....第5章 赋予机器人生命第6章 机器人系统计设计附录索引

<<机器人控制器与程序设计>>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>