

<<机械原理>>

图书基本信息

书名：<<机械原理>>

13位ISBN编号：9787040192100

10位ISBN编号：7040192101

出版时间：2006-5

出版时间：高等教育出版社

作者：孙桓,陈作模,葛文杰

页数：297

字数：470000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<机械原理>>

内容概要

本书是在普通高等教育“九五”国家级重点教材孙桓、陈作模主编的《机械原理》（第六版）的基础上，根据高等工科院校机械原理课程最新教学基本要求，并结合多年来的教学实践经验及我国机械工业发展的需要修订而成的。

本书保持了原书的一贯特色，系统严密、叙述清晰、概念正确、措辞严谨、图表规范、文笔流畅、可读性好，便于学生学习和其他工程技术人员自学，具有良好的教学适用性。

同时，还将某些已较为成熟的新技术、新成果、新观念充实到教材内容中，使教材在内容上保持了先进性。

此外，在本版中也更重视了教材内容的工程性、实用性和启迪性。

例如，为了适应现代机械工程的需要，加强了解析法和机构的动力学；为了联系工程实际，启迪学生思维，增加了较多的工程应用实例等，从而使得教材内容更加丰富。

全书共14章，内容包括绪论、机构的结构分析、平面机构的运动分析、平面机构的力分析、机械的效率和自锁、机械的平衡、机械的运转及其速度波动的调节、平面连杆机构及其设计、凸轮机构及其设计、齿轮机构及其设计、齿轮系及其设计、其他常用机构、工业机器人机构及其设计、机械系统的方案设计。

章后还附有思考题及练习题和阅读参考资料。

本书可作为高等院校机械类专业的教材，也可供其他相关专业的师生及工程技术人员参考。

<<机械原理>>

书籍目录

第1章 绪论 § 1-1 本课程研究的对象及内容 § 1-2 学习本课程的目的 § 1-3 如何进行本课程的学习
§ 1-4 机械原理学科发展现状简介第2章 机构的结构分析 § 2-1 机构结构分析的内容及目的 § 2-2
机构的组成 § 2-3 机构运动简图 § 2-4 机构具有确定运动的条件 § 2-5 机构自由度的计算 § 2-6
计算平面机构自由度时应注意的事项 § 2-7 平面机构的组成原理、结构分类及结构分析 § 2-8 机构
结构的型综合及其设计 思考题及练习题 阅读参考资料第3章 平面机构的运动分析 § 3-1 机构运动
分析的任务、目的和方法 § 3-2 用速度瞬心法作机构的速度分析 § 3-3 用矢量方程图解法作机构的
速度及加速度分析 § 3-4 综合运用瞬心法和矢量方程图解法对复杂机构进行速度分析 § 3-5 用解析
法作机构的运动分析 思考题及练习题 阅读参考资料第4章 平面机构的力分析 § 4-1 机构力分析的
任务、目的和方法 § 4-2 构件惯性力的确定 § 4-3 运动副中摩擦力的确定 § 4-4 不考虑摩擦时机
构的力分析 § 4-5 考虑摩擦时机机构的受力分析 思考题及练习题 阅读参考资料第5章 机械的效率和
自锁 § 5-1 机械的效率 § 5-2 机械的自锁 思考题及练习题 阅读参考资料第6章 机械的平衡
§ 6-1 机械平衡的目的及内容 § 6-2 刚性转子的平衡计算 § 6-3 刚性转子的平衡实验 § 6-4 转子的
许用不平衡量 § 6-5 平面机构的平衡 思考题及练习题 阅读参考资料第7章 机械的运转及其速度波动
的调节 § 7-1 概述 § 7-2 机械的运动方程式 § 7-3 机械运动方程式的求解 § 7-4 稳定运转状态下
机械的周期性速度波动及其调节 § 7-5 机械的非周期性速度波动及其调节 § 7-6 考虑构件弹性时的
机械动力学简介 思考题及练习题 阅读参考资料第8章 平面连杆机构及其设计 § 8-1 连杆机构及其
传动特点 § 8-2 平面四杆机构的类型和应用 § 8-3 平面四杆机构的基本知识 § 8-4 平面四杆机构
的设计.....第9章 凸轮机构及其设计第10章 齿轮机构及其设计第11章 齿轮系及其设计第12章 其他常用
机构第13章 工业机器人机构及其设计第14章 机械系统的方案设计参考文献

<<机械原理>>

章节摘录

版权页：插图：

<<机械原理>>

编辑推荐

《机械原理(第7版)》：普通高等教育“十一五”国家级规划教材

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>