

<<智能机器人>>

图书基本信息

书名：<<智能机器人>>

13位ISBN编号：9787122149817

10位ISBN编号：7122149811

出版时间：2012-10

出版时间：化学工业出版社

作者：陈黄祥 编

页数：179

字数：297000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

## <<智能机器人>>

### 内容概要

本书主要介绍了智能机器人的过去、发展现状和未来展望，机器人设计与DIY，仿人机器人，轮式机器人，工业机器人和机械手，服务和玩具机器人，微型机器人，网络机器人，军用机器人，机器人传感器、驱动器和控制器，机器人竞赛国内外发展历史及现状分析等内容。

本书注重理论与实践相结合，内容翔实、深入浅出，可读性强。

本书可作为计算机、自动化、机械、电子等专业学生的专业教学用书、选修课程用书和参考书，也可作为在机械制造、化工生产、核电维修、军事战斗、医疗手术、科学考察、办公事务、家庭服务、教育娱乐等行业从事智能机器人研究和开发的科学工作者和工程技术人员及高等院校师生参加机器人竞赛的参考书，并且很适合广大机器人爱好者阅读。

## &lt;&lt;智能机器人&gt;&gt;

## 书籍目录

## 第一章 机器人的过去、发展现状和未来展望

- 一、我国古代机器人
- 二、国外古代机器人
- 三、国内外机器人发展情况
- 四、20世纪后机器人案例
- 五、机器人的未来展望

## 第二章 机器人设计与DIY

- 一、机器人三维设计软件介绍
- 二、机器人电路设计常用软件介绍
- 三、机器人控制上位机编程软件的选择
- 四、铝材在机器人制作中的使用
- 五、机器人DIY的主要工具和过程

## 第三章 仿人机器人

- 一、为什么要研究仿人机器人
- 二、仿人机器人的研究重点
- 三、仿人机器人的用途
- 四、仿人机器人的发展历史
- 五、小人形机器人介绍

## 第四章 轮式机器人

- 一、国内外轮式机器人的发展概况
- 二、轮式机器人的研究现状和具体案例

## 第五章 工业机器人和机械手

- 一、工业机器人介绍
- 二、工业机器人的控制技术
- 三、工业机器人的发展前景
- 四、工业机器人的应用案例
- 五、机械手介绍
- 六、机械手构成
- 七、机械手的应用现状

## 第六章 服务和玩具机器人

- 一、服务和玩具机器人介绍
- 二、服务和玩具机器人应用案例
- 三、服务和玩具机器人应用案例分析

## 第七章 微型机器人

- 一、国内外微型机器人的发展概况
- 二、微型机器人的分类
- 三、微型机器人发展中面临的问题
- 四、微型机器人的未来展望

## 第八章 网络机器人

- 一、网络机器人的分类
- 二、各国对网络机器人的定义
- 三、各国网络机器人研究动向
- 四、网络机器人的应用案例

## 第九章 军用机器人

- 一、军用机器人的定义

## <<智能机器人>>

- 二、军用机器人的战场优势
  - 三、军用机器人的分类
  - 四、现代军用机器人的作用
  - 五、军用机器人发展现状
  - 六、各国机器人研究计划
  - 七、我国军用机器人产业发展中的问题
  - 八、军用机器人未来的发展趋势
- 第十章 机器人传感器、驱动器和控制器
- 一、机器人传感器
  - 二、机器人传感器分类
  - 三、几种主要的机器人传感器的发展情况
  - 四、常用传感器介绍
  - 五、机器人驱动器
  - 六、机器人常用舵机介绍
  - 七、SH15?M舵机介绍
  - 八、机器人的各种控制器
- 第十一章 机器人竞赛国内外发展历史及现状分析
- 一、国际上流行的机器人竞赛
  - 二、国内机器人比赛全国范围内的六项赛事
- 参考文献

<<智能机器人>>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>