

<<现代连杆机构设计>>

图书基本信息

书名：<<现代连杆机构设计>>

13位ISBN编号：9787502580575

10位ISBN编号：7502580573

出版时间：2006-2

出版时间：化学工业出版社

作者：熊滨生

页数：238

字数：207000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

## <<现代连杆机构设计>>

### 内容概要

本书阐述了连杆机构的设计理论及设计方法。

全书除绪论外，共十章，包括平面连杆机构的型分析，用函数逼近法进行平面机构综合，给定连杆平面三位置的平面杆机构综合，给定连杆平面四位置的平面机构综合，给定两连架杆对应角位移的平面机构综合，极点曲线及其应用，平面连杆机构的优化设计，刚体导引机构的综合，组合机构及开式链机构。

在各章之后，附有一定数量的思考题和练习题。

本书可作为高等院校工科机械类专业学生的选修课教材，机械学科的研究生参考教材，也可供从事机构设计的科技人员及教师参考之用。

## &lt;&lt;现代连杆机构设计&gt;&gt;

## 书籍目录

绪论 第一章 平面连杆机构的型分析 第一节 一自由度机构的型分析 第二节 二自由度机构的型分析 第三节 多自由度机构的型分析 第四节 平面连杆机构型分析的杆组法 思考题及练习题 第二章 用函数逼近法进行平面连杆机构综合 第一节 函数逼近法的基本思想 第二节 用插值逼近法综合铰链四杆机构 第三节 用平方逼近法综合铰链四杆机构 第四节 用最佳逼近法综合铰链四杆机构 思考题及练习题 第三章 给定连杆平面三个相关位置的四杆机构综合 第一节 运动平面及转动极点 第二节 等视角定理 第三节 极三角形与镜极三角形 第四节 基点及三相关点所在圆的圆心 第五节 三相关点共线与四相关点共线 第六节 三相关线共点与四相关线共点 第七节 给定连杆平面三位置的机构综合 思考题及练习题 第四章 给定连杆平面四位置的平面机构综合 第一节 四相关点共圆的圆心与转动极 第二节 圆心曲线 第三节 圆点曲线及其作图法 第四节 对极四边形与圆心曲线 第五节 给定连杆平面四位置的机构综合 思考题及练习题 第五章 给定两连架杆对应角位移的平面机构综合 第一节 相对运动转换与相对转动极 第二节 实现两连架杆一组及两组角位移的平面机构综合 第三节 相对转动极的极三角形和对极四边形 第四节 给定两连架杆三组对应角位移的四杆机构综合 思考题及练习题 第六章 极点曲线及其应用 第一节 极点曲线 第二节 借助极点曲线实现给定连杆曲线的平面四杆机构综合 思考题及练习题 第七章 平面连杆机构的优化设计 第一节 优化设计数学模型 第二节 优化设计方法的选择 第三节 再现函数的平面连杆机构优化设计 第四节 再现轨迹的平面连杆机构 第五节 再现连杆角位移的平面连杆机构 思考题及练习题 第八章 刚体导引机构的综合 第一节 刚体导引机构的应用及实现方法 第二节 刚体导引机构的综合方程式 第三节 给定位置数与任选参数个数的关系 第四节 三位置刚体导引铰链四杆机构的设计 第五节 三位置刚体导引曲柄滑块机构的设计 思考题及练习题 第九章 含有连杆机构的组合机构 第一节 机构的组合方式与组合机构 第二节 组合机构的类型及功能 第三节 组合机构的设计 思考题及练习题 第十章 开式链机构 第一节 开式链机构的特点及功能 第二节 开式链机构的结构分析 第三节 开式链机构的运动学 思考题及练习题 附录 C语言编写的内点罚函数法优化设计程序 参考书目

<<现代连杆机构设计>>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>