

<<特种机器人>>

图书基本信息

书名：<<特种机器人>>

13位ISBN编号：9787502586966

10位ISBN编号：7502586962

出版时间：2006-7

出版时间：化学工业出版社

作者：罗均,待

页数：216

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<特种机器人>>

内容概要

特种机器人是除工业机器人之外的、用于非制造业并服务于人类的各种先进机器人，可以说是一种具有感知、决策、行动功能的机械电子装置。

《特种机器人》将应用于各种危险或恶劣环境中代替人类工作的特种机器人分为五种类型：地面移动机器人、水下机器人、低空飞行机器人、空间机器人和微机器人（包括微操作），并介绍了特种机器人通用的立体视觉系统。

深入浅出地介绍了五类特种机器人的基本原理、关键技术及其应用，比较全面地反映出国内外特种机器人研究和应用的最新进展。

《特种机器人》内容新颖、逻辑性强，既有普及性和实用性，又有一定深度，图文并茂，可读性强。

《特种机器人》特别适合高等院校机械电子工程、机器人、自动化等专业本科生和研究生相关课程的教材，也可供从事机器人和自动化研究、开发和应用的科技、工程技术人员使用或参考。

<<特种机器人>>

书籍目录

第1章工业机器人与特种机器人1?1机器人的定义和产生1?1?1机器人的定义1?1?2机器人的产生与发展1?2
工业机器人1?2?1工业机器人的组成1?2?2工业机器人的典型机构1?3特种机器人的分类和共性技术1?4基
于行为的特种机器人体系结构第2章地面移动机器人2?1轮式移动机器人2?1?1地面移动机器人车轮形
式2?1?2地面移动机器人车轮的配置和转向机构2?1?3三轮移动机器人运动分析2?2履带式移动机器
人2?2?1履带移动机器人的本体结构2?2?2履带移动机器人的越障原理2?3步行机器人2?3?1步行机器人的
腿机构2?3?2步行机器人的发展过程2?3?3两足步行机器人动力学模型2?4地面排爆机器人2?4?1轮式地面
排爆机器人2?4?2履带式地面排爆机器人2?4?3轮履复合式地面排爆机器人2?5特殊表面移动机器人2?5?1
缆索机器人的机构设计2?5?2动态响应分析第3章水下机器人3?1水下机器人概述3?1?1国外水下机器人的
发展现状3?1?2国内水下机器人的发展现状3?1?3水下机器人的分类3?1?4水下机器人研究实例3?2水下机
器人结构3?3水下机器人的驱动能源3?3?1电力3?3?2电动机3?3?3电池组3?3?4水下机器人的动力系统3?4水
下机器人的导航与定位系统3?4?1航位推算法3?4?2水声导航3?4?3终端导航装备3?5水下机器人的操纵性
与控制3?6水下机器人的作业执行系统3?6?1概述3?6?2水下机械手3?6?3水下工具包第4章低空飞行机器人

.....

<<特种机器人>>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>