

<<现代机器人技术>>

图书基本信息

书名：<<现代机器人技术>>

13位ISBN编号：9787543945814

10位ISBN编号：7543945819

出版时间：2011-1

出版时间：上海科学技术文献出版社

作者：哈里·亨德森

页数：157

字数：184000

译者：管琴

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<现代机器人技术>>

内容概要

本书介绍了20世纪以来的机器人技术的发展，甄选了10位具有代表性的科学家，并介绍了他们发明的适用于各种领域与场合的机器人：工业机器人、家用机器人、服务型机器人、人形机器人……从书中我们也可以看到，这些发明界的先锋者正在通过自己的努力，一步步地改变我们所生活的世界，将尖端科技带到人们的日常生活中来。

<<现代机器人技术>>

作者简介

哈里·亨德森，是一位撰写科技、计算机技术、数学、传记和历史图书的作家、编辑。他曾在Facts On File出版公司出版过《在计算机与电子太空中的就业机会》、《信息时代的私密空间》、《现代数学》(被纽约公共图书馆评为1997年最佳“青少年图书”)。《计算机科学技术百科全书》被《选择》杂志重点推荐。

<<现代机器人技术>>

书籍目录

前言鸣谢简介1. 一门新的科学 ——诺伯特•维纳与控制论 儿时惊人的天赋 天才数学家 在麻省理工学院的生活 阻止轰炸 亲历者说:“维纳的散步” 反馈 电脑与控制 神经网络 建立了一门新的科学 控制论 控制论与机器龟 波士顿手臂 相关发明:控制论的运用 在社会上的影响 生平年表 扩展阅读2. 革命性产业 ——约瑟夫•英格伯格与通用机械手 经验的传递 工业机器人的发明 其他科学家:乔治•德沃尔 生产线上的机器人 当今的工业机器人 社会效应:机器人与普通劳动人 服务型机器人 权威的机器人工程师 一个错误的方向? 未来趋势:今日的机器人产业 生平年表 扩展阅读3. 学会走路 ——马克•莱伯特与有腿的机器人 工程师的发明 动力行走者: 机器袋鼠 波士顿动力 相关链接:兽类与机器人 机器骡 科学成果:机器人与动画片 更具动力的前景 生平年表 扩展阅读4. 真实世界中的机器人 ——科林•安格、海伦•格雷纳与机器人 实践家 强强合作:布鲁克斯、安格与格雷纳 玩偶娃娃 科学成果:在有限的条件下创造无限的可能 家用型机器人——另一个分支 行动控制钟 前线使用的机器人 未来的家用型机器人 革命性跨越所带来的荣誉 生平年表 扩展阅读5. 探索型机器人 ——丹娜•雪莉与火星漫游者 对技术的热爱 声名鹊起 发明空间机器人 相关链接:为何他们不在这里? 火星任务 “水手9号 探险计划 未来趋势:美国宇航局组织的火星探测计划中的里程碑 更好、更快、更低耗费 机器人与漫游者 “旅居者”探秘 争论焦点:我们是否应该将人类与机器人送往外太空进行科学探险? 开始新的职业征程 生平年表 扩展阅读6. 会思考的机器人 ——罗德尼•布鲁克斯与考格 对电脑的热爱 学习人工智能 可视型机器人的挑战 “无脑型”机器人 相关发明:人工生命与人工智能 机器昆虫 具备人的特点的机器人 “考格 实用机器人技术 是什么与生活相区别? 生平年表 扩展阅读7. 计算机大使 ——广濑将人与阿西莫 从摩托车到机器人 学习走路 阿西莫登场 其他科学家:索尼公司的机器人研究者们 机器人大使 未来的伙伴 其他成就 争论焦点:机器人与宗教 ……8. 会社交的机器人9. 机器人革命家10. 电子人的奥德赛之旅学科发展年表译者感言

<<现代机器人技术>>

章节摘录

在社会上的影响 尽管控制论的技术前景十分乐观，但在第二次世界大战期间，维纳却经常陷入失落与彷徨的境地——当他看到这项新科学对社会产生的消极影响之后。

维纳最关心的是控制论作为一种自动控制上的革命性成果，如何对社会产生积极的影响。1946年，在纽约科学学会召开的一次会议上，维纳就预言计算机将成为“未来自动控制领域的核心系统”，另外，他也不无激情地指出：“在人与人之间组成一个更大更宏阔的交流系统”将成为人类的终极理想。

但是，这对全世界的经济乃至社会生活来说，又意味着什么呢？

维纳曾经这样写道：“（控制论）给了人类一个全新的也是最有效率的机械手，大大地节约了劳动力成本。

这介机械手不但能尽可能地提高经济效益，不像普通劳动力那样，包含着直接的消极作用，而是趋利避害。

因此不论如何，每一介劳动者们都接受了这样一个事实，那就是他们在与机械劳动者竞争的时候，意识到了机械劳动者所占有的优势，占据制胜地位的总是机械劳动者们。

” 半个世纪以后，在经济全球化的背景下，当经济的增长越来越依赖于廉价劳动力的时候，维纳的话也成为一个越来越让人感觉不安的预言。

在维纳的有生之年，这项新技术受到了越来越多的重视，其应用也看不出任何衰退或停滞的迹象，而是如同雪球一般越滚越大。

.....

<<现代机器人技术>>

编辑推荐

“发现与发明的里程碑”系列丛书的8部分册都贯穿一个简单而强大的思想——科学技术是人们在日常生活中理解世界和彼此了解不可缺少的一部分 - 结合人物传记、科学原理和历史，每《现代机器人技术：万能机器的制造》都通过影响社会和为后续研究打下基础的创新将科技思想的进程娓娓道来。

《现代机器人技术》一书用生动有趣的笔触，记述了对现代机器人技术作出巨大贡献的11位科学家，引人入胜：每一章包括科学家取得的成就、个人性格、遇到的专业困难以及最有价值的贡献，正文后附生平年表及扩展阅读等参考文献。

《现代机器人技术：万能机器的制造》介绍的人物（及研究领域）如下： 诺伯特·维纳（控制论） 罗德尼·布鲁克斯《考格机器人》 约瑟夫·英格伯格（通用机械手） 广濑将人（阿西莫机器人） 马克·莱伯特（“会走路的”机器人） 辛西亚·布雷泽尔（科斯麦特机器人） 科林·安格与海伦·格雷纳（艾罗伯特公司） 汉斯·莫拉维克（机器人与人） 丹娜·雪莉（空间探索型机器人技术） 凯文·沃维克（仿生学） 《现代机器人》包含现代机器人及相关学科40张黑白照片和插图及学科发展年表、扩展阅读。

“发现与发明的里程碑”系列丛书描述了人类对科学知识的认识、探索和革新的探求，是学生、教师及广大读者必读的科普书籍。

<<现代机器人技术>>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>