

<<现代机械动力学>>

图书基本信息

书名：<<现代机械动力学>>

13位ISBN编号：9787563907342

10位ISBN编号：7563907343

出版时间：1998-12

出版时间：北京工业大学出版社

作者：李哲

页数：452

字数：362000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<现代机械动力学>>

内容概要

本书作者自80年代中期开始,在机构动力学的几个专题范围内进行了较为系统和深入的研究,取得了一系列的成果,现将这些成果进行系统的整理,并与前人的工作相结合,写成了这一部比较完整的现代机械动力学专著。

本书围绕以高速、精密、轻型为主要特征的现代机械发展中的动力学问题,较系统地论述和总结了机构动力学中几个前沿领域研究的基本理论、主要方法和最新成果。

内容包括:机构动力平衡、弹性机构动力学和含间隙机构动力学三大部分。

本书主要适用于从事机械设计,尤其是机械动力学研究的设计和研究人员,机械类专业研究生,高等学校从事《机械原理》课程教学的教师,也可供高等学校机械类本科高年级学生选修,以及工程技术人员参考。

<<现代机械动力学>>

书籍目录

前言	第一章 机构的完全动力平衡	1.1 概述	1.1.1 问题的提出	1.1.2 主要研究内容	1.1.3 主要平衡方法	1.1.4 目前发展状况	1.2 机构震动力的完全平衡	1.2.1 平面机构的平衡方法	1.2.2 平面机构平衡的基本理论	1.2.3 空间机构震动力的完全平衡	1.3 平面机构震动力矩的完全平衡	1.3.1 平面机构的震动力矩	1.3.2 附加对齿轮方法	1.3.3 附加杆组方法	1.4 空间机构震动力矩的完全平衡	1.4.1 综述	1.4.2 相对平衡原理	1.4.3 一般公式	1.4.4 空间单环机构的完全平衡	1.4.5 特殊空间机构的完全平衡	1.4.6 空间多环机构的完全平衡	参考文献	
	第二章 机构的最优动力平衡	2.1 概述	2.2 机构震动力矩的平衡理论	2.2.1 最小二乘方法	2.2.2 等矩椭圆理论	2.3 机构震动力和震动力矩的最优平衡	2.3.1 一般优化方法	2.3.2 RSS'R空间机构的最优平衡	2.4 机构输入扭矩的平衡	2.4.1 平面机构的输入扭矩	2.4.2 输入扭矩的最优平衡	2.5 机构整体综合平衡	2.5.1 评价指标	2.5.1 机构的综合平衡	参考文献	第三章 机构弹性动力分析	3.1 概述	3.2 空间机构弹性动力分析	3.2.1 有限元模型	3.2.2 弹性动力学方程	3.2.3 弹性机构动态响应	3.3 机构弹性动力特性
	第四章 弹性机构动力综合	第五章 含间隙机构动力分析与综合	参考文献附录																				

<<现代机械动力学>>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介, 请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>