

<<机械原理>>

图书基本信息

书名：<<机械原理>>

13位ISBN编号：9787564100063

10位ISBN编号：7564100060

出版时间：2005-8

出版时间：东南大学出版社

作者：王洪欣

页数：172

字数：287000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

## <<机械原理>>

### 内容概要

机械原理是机械类专业的专业基础核心课程，适用于机械工程及自动化，热能与动力工程，测控技术与仪器等专业，建议学时为64学时。

本书是作者在长期的教学与学术研究的基础上，考虑到市场经济的发展对机械设计人的更高的要求而写成的。

本书共分13章，它们是结论，平面机构的组成分析，平面机构的运动分析，平面机构的力分析，平面连杆机构及其设计，凸轮机构及其设计，间歇运动机构，齿轮机构及其设计，齿轮系及其设计，机械的运转及其速度波动的调节，机构的平衡，机械无级变速机构以及工业机器人机构学简介。

多数章后附有一定数量的习题。

本书可作为高等院样工程机械类专业本专科生学习“机械原理”课程的教材，也可供其他有关专业的教师与工程技术人员参考。

## &lt;&lt;机械原理&gt;&gt;

## 书籍目录

1 绪论 1.1 机械、机器与机构 1.2 设计机器的基本要求与流程 1.3 机械原理的基本内容 1.4 学习本课程的目的 1.5 学习本课程的方法  
2 平面机构的组成分析 2.1 概述 2.2 平面机构的组成分析 2.3 平面机构的运动简图 2.4 平面机构的自由度 2.5 计算平面机构自由度的注意事项 2.6 平面机构的组成原理与结构分析 习题3  
3 平面机构的运动分析 3.1 概述 3.2 平面机构运动分析的图解法 3.3 平面机构运动分析的解析法  
4 平面机构的力分析 4.1 概述 4.2 平面机构力分析的图解法 4.3 计入运动副中摩擦的机构受力分析 习题5  
5 平面连杆机构及其设计 5.1 概述 5.2 平面四杆机构的基本型式及演化 5.3 平面四杆机构的基本概念与传动特征 5.4 按行程速比系数设计平面四杆机构 5.5 平面四杆机构的解析法设计 5.6 平面连杆机构的应用 习题6  
6 凸轮机构及其设计 7 间歇运动机构 8 齿轮机构及其设计 9 齿轮系及其设计 10 机械的运转及其速度波动的调节 11 机械的平衡 12 机械无级变速机构 13 工业机器人机构学参考文献

## <<机械原理>>

### 编辑推荐

随书奉送《机械原理多媒体课件》光盘，配合教材讲授机械原理的教学内容，尤其以二维动画反映机构的运动状态与运动规律，对部分机构生成了它们的Excel数据，以反映这些机构中的数量特征；同时还制作了几十个三维动画，以反映这些机构的结构特征。在机械原理多媒体光盘中附有习题的解题过程与参考答案。

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>