

<<移动机器人路径规划与轨迹跟踪>>

图书基本信息

书名：<<移动机器人路径规划与轨迹跟踪>>

13位ISBN编号：9787801729897

10位ISBN编号：7801729897

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介, 请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>