

<<第27届中国控制会议论文集（共7册）>>

图书基本信息

书名：<<第27届中国控制会议论文集（共7册）>>

13位ISBN编号：9787811243901

10位ISBN编号：7811243903

出版时间：2008-7

出版时间：程代展、李川 北京航空航天大学出版社（2008-07出版）

作者：程代展，李川 主编

页数：共七册

字数：10201000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

前言

“中国控制会议”是由中国自动化学会控制理论专业委员会负责组织的学术会议，自1979年至今已举办了26届，现已成为有关控制理论与技术的国际性学术年会。

该系列年会的目的是为海内外系统控制领域的专家、学者、研究生及控制系统的设计人员提供一个学术交流的机会，以推动控制科学的学科发展和控制技术中的应用。

第27届中国控制会议于2008年7月16—18日在春城昆明举行。

会议由昆明理工大学和云南省自动化学会承办，协办单位包括：IEEE Contr01 System Society, The Society of Instrument and Control Engineers (SICE) of Japan, Institute of Control, Robotics and systems (ICROS) of Korea, IEEE CSS新加坡分会，中国科学院数学与系统科学研究院系统科学研究所，云南大学，云南师范大学，香港工程师学会控制自动化与仪表分部。

本届会议邀请5位知名学者做大会报告，他们分别是David J.Hill (the Australian National University)，黄琳 (北京大学)，Hidenori KIMURA (The Institute of Physical and Chemical Research, Japan)，Tsu-Tian Lee (the National Taipei University of Technology)，Manfred Morari (ETH Zurich, Automatic Control Laboratory)。

本次会议共收到投稿论文2435篇，创造了新的记录。

经程序委员会评审，论文集共收录1026篇论文。

论文作者来自中国大陆、香港、台湾、日本、美国、韩国、澳大利亚、伊朗、瑞典、英国、加拿大、新加坡等27个国家和地区。

论文内容包括：系统理论与控制理论，非线性系统及其控制，复杂性与复杂系统理论，分布参数系统，混杂系统与DEDS，大系统，随机系统，稳定性与镇定，建模、辨识与信号处理，最优控制与优化，鲁棒控制与H_∞控制，自适应控制与学习控制，变结构控制，神经网络，模糊系统与模糊控制，模式识别，控制设计方法，遗传算法与演化计算，运动控制，智能机器人，分布式控制系统，信息处理系统，故障诊断，通讯网络系统，CIMS与制造系统，交通系统，生物与生态系统，社会经济系统，工业系统等领域的研究成果。

本论文集可供从事自动控制理论及其应用研究的高等院校教师和研究生、科研单位的研究人员以及工业部门的工程技术人员参考。

中国控制会议论文集从2005年起由ISTP (Index to Scientific and Technical Proceedings) 收录，自2006年进入IEEE Conference Publications Program (CPP) (CCC08的IEEE分类号：CFP0840A)，并被EI收录。

论文集的出版必将进一步促进系统科学的发展、推动先进控制理论与方法更好地为生产实践服务，促进控制技术产业化。

本届“关肇直奖”竞争激烈，申请论文达38篇。

它的评选促使一批优秀的中青年控制科学工作者脱颖而出，为控制科学的发展注入了新鲜血液。

我们诚挚感谢为中国控制会议的发展献策出力的海内外朋友们，为论文集的出版付出辛勤劳动和出色工作的各位论文作者，论文集主编、副主编，程序委员会专家和北京航空航天大学出版社的同志们。

内容概要

本书共收入1026篇论文。

这些论文经过中国自动化学会控制理论专业委员会组织评审，为第27届中国控制会议汇式发表论文。论文内容包括系统理论与控制理论，非线性系统及其控制，复杂性与复杂系统理论，分布参数系统，混杂系统与DEDS，大系统，随机系统，稳定性与镇定，建模、辨识与信号处理，最优控制与优化，鲁棒控制与H_∞控制，自适应控制与学习控制，变结构控制，神经网络，模糊系统与模糊控制，模式识别，控制设计方法，遗传算法与演化计算，运动控制，智能机器人，分布式控制系统，信息处理系统，故障诊断，通讯网络系统，CIMS与制造系统，交通系统，生物与生态系统，社会经济系统，工业系统等领域的应用研究成果。

本书可供从事自动控制理论及应用研究的高等院校教师和研究生、科研单位的研究人员以及工业部门的工程技术人员研究参考。

本书进入IEEE会议出版程序，论文可从IEEE Xplore下载。
2006年起，CCC论文集被EI (Engineering Index) 收录

书籍目录

第一册 大会报告 现行飞行器控制的几个科学问题 作者索引 “关肇直奖”条例 历届“关肇直奖”获奖论文 第十三届“关肇直奖”获奖论文 中国控制会议张贴论文奖条例第二册 系统理论与控制理论 同伦不动点个数与条件极点配置 传递函数矩阵零空间的最小多项式基和亏数 基于编队技术的多列地铁列车运行规划 基于自助法的对数正态分布质量控制图 线性规划模型预处理技术 确定性代数Riccati方程的一个比较定理 时滞MIMO系统的信息融合解耦补偿器设计 基于LMI的统一D-稳定可靠控制器设计方法 基于广义采样保持函数的离散时间多输入多输出系统零点的稳定性 分力合成主动振动抵制方法和闭环反馈控制的同时设计 基于状态观测器的多面体不确定广义系统鲁棒预测控制 基于跟踪微分器的磁浮列车悬系统传感器主动容错控制 代数比例相似观测器的定义及其数学分析 基于二维混合模型的输出反馈重复控制设计 广义跳为系统的L2-L控制 模糊逻辑神经网络控制在交流调速系统中的仿真研究 无源声探测目标跟踪算法 非线性随机时滞系统的时滞相关控制 非线性系统及其控制 复杂性与复杂系统理论 分布参数系统 混杂系统与DEDS 大系统 随机系统第三册 稳定性与镇定 建模、辨识与信号处理 最优控制与优化 鲁棒控制与H控制第四册 自适应控制与学习控制 变结构控制 生物与生态系统 模糊系统与模糊控制 模式识别 控制设计方法第五册 遗传算法与演化计算 运动控制 智能机器人 分布式控制系统 信息处理系统第六册 故障诊断 通讯网络系统 IMS与制造系统 交通系统 神经网络 社会经济系统第七册 工业系统 其它 邀请组 系统生物学 量子控制与量子信息 汽车电子控制

章节摘录

插图：

编辑推荐

《第27届中国控制会议论文集(全7册)》由北京航空航天大学出版社出版。

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介, 请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>